PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-109006

(43)Date of publication of application: 23.04.1999

(51)Int.Cl.

G01R 33/02 G11B 5/39

H01F 10/14

(21)Application number: 09-269084

(22)Date of filing:

01.10.1997

(71)Applicant : MINEBEA CO LTD

(72)Inventor: TAKAYAMA AKIO

UMEHARA TAMIO YUGUCHI AKIYO

MORI KANEO

(54) MAGNETIC IMPEDANCE SENSOR

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To obtain a sensor with improve linearity and temperature characteristics by winding a bias coil and a negative feedback coil around a thin-film magnetic core via an insulator. SOLUTION: A bias coil 4 and a negative feedback coil 5 consisting of a Cu sputter film are alternately wound in the same direction around an MI sensor plate 1 that is a rectangular, thin-plate-shaped thin-film magnetic core via insulator layers 2 and 3. Bias coil terminals 6 and 7 and negative feedback coil terminals 8 and 9 are provided at both terminals and MI sensor terminals 10 and 11 are provided at both terminals of the MI sensor plate 1. The terminals 6-11 are Au thin films and have a wide part for external wiring at the tip parts. An insulation protection film is provided while covering an entire part. The bias coil 4 and the negative feedback coil 5 in this structure have improved coil efficiency, a bias magnetic field can be obtained with less current, and the linearity of output for the magnetic field can be improved with less amount of negative feedback.



最終頁に続く

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出廢公開番号

特開平11-109006

(43)公開日 平成11年(1999) 4月23日

(51) IntCl.4		談別記号	F 1		
GOIR	33/02		GOIR	33/02	D
G11B	5/39		G11B	5/39	
HOIF	10/14		H01F	10/14	

審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 9 頁)

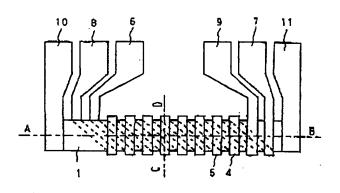
(21) 出願番号	特 要平 9-269084	(71)出願人	000114215	
(22)出顧日	平成9年(1997)10月1日		ミネベア株式会社	
·	+100 7 (100171073 1 1 1		長野県北佐久郡御代田町大字御代田4106— 73	
		(72)発明者	高山 昭夫	
			静岡県磐田郡後羽町後名1743-1 ミネベ	
			ア株式会社開発技術センター内	
		(72) 発明者	梅原 多美雄	
			静岡県磐田郡銭羽町筏名1743-1 ミネベ	
			ア株式会社開発技術センター内	
		(74)代理人	夘理士 辻 実	

(54) 【発明の名称】 磁気インピーダンスセンサー

(57) 【要約】

【課題】小型で低コスト、かつ、検出磁界に対する出力 の直線性、温度特性に優れた高感度磁気センサを提供す ること。

【解決手段】薄膜磁気コア1の周囲に絶縁物層2、3を介してパイアスコイル4および負傷選コイル5を巻回した構造を有し、この構造により、磁気センサの小型化、量産化が可能となる。前記2つのコイルを薄膜コイルで構成すると効率があがるため、少ない電流で必要なパイアス磁界が得られ、また、少ない負傷選量で磁界に対する出力の直線性の改善が可能となる。上記薄膜磁気コアは、NiFe、CoFeNiのめっき膜、あるいはCoZrNb、FeSiB、CoSiBのアモルファススパッタ膜、NiFeスパッタ膜により形成されている。



(2)

20

30

特開平11-109006

【特許請求の範囲】

【請求項1】非磁性体からなる基板と該基板上に形成さ れた薄膜磁気コアと該薄膜磁気コアの長手方向両端に設 けられた第一の電板と第二の電極からなる磁気インピー グンスセンサにおいて、上記薄膜磁気コアの周囲に絶縁 体を媒介してパイアスコイルと負帰還コイルを幾回した 構造を有することを特徴とする磁気インピーダンスセン

【請求項2】上記パイアスコイルと負帰還コイルは薄膜 コイルから構成されていることを特徴とする請求項1に 10 記載の磁気インピーダンスセンサ。

【請求項3】上記パイアスコイルと負帰還コイルは一定 間隔をもって交互に且つ同一方向に巻回されていること を特徴とする請求項1に記載の磁気インピーダンスセン サ。

【請求項4】上記パイアスコイルと負帰還コイルは薄膜 磁気コアの周囲にそれぞれ同一回数巻回されていること を特徴とする請求項1に記載の磁気インピーダンスセン サ。

【請求項5】薄膜磁気コアの下面において該摩膜磁気コ アから絶縁されて平行に配置された複数の薄膜導体と前 記薄膜磁気コアの上面において該薄膜磁気コアから絶縁 されて平行に配置された複数の薄膜導体とを有し、蒸膜 磁気コアの上面と下面の薄膜導体の先端部をそれぞれ電 気的に接続して、一定間隔をもって交互に且つ同一方向 に卷回される上記パイアスコイルと負帰還コイルを形成 することを特徴とする請求項2に記載の磁気インピーダ ンスセンサ。

【請求項6】上記舞膜磁気コアは、NiFe、CoFeNi、FeP . FeNiP . FeCoP . FeNiCoP . CoB. NiCoB . FeNiCoB 、FeCoB、CoFeのめっき膜、あるいはCoZrNb、FeSiB 、CoSIB のアモルファススパッタ膜、NiFeスパッタ膜 により形成されていることを特徴とする額求項1に記載 の磁気インピーダンスセンサ。

【請求項7】前配薄膜磁気コアが磁場中で熱処理が行わ れていることを特徴とする時求項1に記載の磁気インビ ーダンスセンサ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は磁気センサに関し、 特に高感度磁気センサである磁気インピーダンスセンサ に関する。

[0002]

【従来の技術】最近の情報機器や計測・制御機器の急速 な発展にともない小型・低コストで高感度・高速応答の 磁気センサの要求がますます大きくなっている。たとえ ば、コンピュータの外部配憶装置のハードディスク装置 ではパルクタイプの誘導型磁気ヘッドから薄膜磁気ヘッ ド、磁気抵抗効果(MR)ヘッドと高性能化が進んでき

ダではマグネットリングの磁極数が多くなり従来用いら れている磁気抵抗効果(MR)センサに代わり微弱な表 面磁束を感度良く検出できる磁気センサが必要となって さている。また、非破壊検査や紙幣検査に用いることが できる商感度センサの需要も大きくなってる。さらに小 **製軽量の自動車用方位センサ、商精細カラーテレビやパ** ーソナルコンピュータの表示管のアクティヴ磁気シール ド用センサなどの需要も高くなっている。

【0003】現在用いられている代表的な磁気検出索子 として誘導型再生磁気ヘッド、磁気抵抗効果 (MR) 素 子、フラックスゲートセンサ、ホール索子等がある。ま た、最近、アモルファスワイヤの磁気インピーダンス効 果(特開平6-176930号公報,特開平7-181 239号公報,特開平7-333305号公報参照)や 磁性薄膜の磁気インピーダンス効果(特開平8-758 35号公報, 日本応用磁気学会誌vol. 20, 553 (1996)参照)を利用した高感度の磁気センサが提 案されている。

【0004】誘導型再生磁気ヘッドはコイル巻線が必要 であるため磁気ヘッド自体が大型化し、また、ディスク が小型化すると磁気ヘッドと媒体の相対速度が低下して 検出感度が著しく低下するという問題がある。これに対 して、強磁性膜による磁気抵抗効果(MR)素子が用い られるようになってきた。MR素子は磁束の時間変化で はなく磁束そのものを検出するものであり、これにより 磁気ヘッドの小型化が進められてきた。しかし、現在の MR素子の電気抵抗の変化率は約2%であり、またスピ ンパルブ索子を用いたMR案子でさえ電気抵抗の変化率 が最大6%以下と小さく、数%の抵抗変化を得るのに必 要な外部磁界は200e以上と大きい。従って磁気抵抗感 度は0.1%/0e以下の低感度である。また、最近、磁 気抵抗変化率が数10%を示す人工格子による巨大磁気 抵抗効果 (GMR) が見いだされてきた。しかし数10 %の抵抗変化を得るためには数百08の外部磁界が必要で あり、磁気センサとしての実用化はされていない。

【0005】従来の高感度磁気センサであるフラックス ゲートセンサはパーマロイ等の高透磁率磁心の対称なB -H特性が外部磁界によって変化することを利用して磁 気の測定を行うものであり、10-60eの高分解能と±1 。 の高指向性を持つ。 しかし、検出感度を上げるために 反磁界の小さな大型の磁心を必要としセンサ全体の寸法 を小さくすることや応答速度を速くすることが難しく、 また、消費電力が大きいという問題点を持つ。

【0006】ホール索子を用いた磁界センサは電流の流 れる面に垂直に磁界を印加すると、電流と印加磁界の両 方向に対して垂直な方向に電界が生じてホール素子に起 乱力が誘起される現象を利用したセンサである。ホール 案子はコスト的には有利であるが磁界検出感度が低く、 またSiやGaAsなどの半導体で構成されるため温度変化に ており、モータの回転センサであるロータリーエンコー 50 対して半導体内の格子の熱振動による散乱によって電

(3)

特開平11-109006

3

子、または正孔の移動度が変化するため磁界感度の温度 特性が悪いという欠点を持つ。

【0007】特朗平6-176930号公報,特開平7 -181239号公報, 特開平7-333305号公報 に記載されているように、磁気インピーダンス案子が提 案され大幅な磁界感度の向上、マイクロ化、高速応答性 を実現している。この磁気インピーダンス崇子は時間的 に急激に変化する電流を磁性線に印加することによって 生じる表皮効果を利用した円周磁東の時間変化に対する 電圧のみを外部印加磁界による変化として検出すること を基本原理としている磁気インピーダンス索子である。 図16はその磁気インピーダンス索子の例を示したもの である。この磁性験としてFeCoSiB 等の等磁弧の直径3 0 μ m程度のアモルファスワイヤ (線引後、張力アニー ルしたワイヤ)が用いられており、図17はワイヤのイ ンピーダンス変化の印加磁界依存性を示したものであ る。長さ1㎜程度の微小寸法のワイヤでも1端に 程度の 高周波電流を通電するとワイヤの電圧の振り幅がMR素 子の1000倍以上である約100%/Oeの高感度で変 化する。

[8000]

【発明が解決しようとする課題】磁気センサとして、小 型で低コスト、かつ、検出磁界に対する出力の直線性、 温度特性に優れた高感度磁気センサが求められており、 アモルファスワイヤの磁気インピーダンス効果を利用し た磁気センサは高感度の磁界検出特性を示す。また、特 開平6-176930号公報、特開平6-347489 号公報に示されるものにおいてはバイアス磁界を加える ことによりインピーダンス変化の印加磁界依存性の直線 性が改善されること、およびアモルファスワイヤに負傷 30 還コイルを巻き、アモルファスワイヤの両端の電圧に比 例した電流をコイルに通電し負帰還を施すことにより、 直線性と応答速度の優れたしかもセンサ部の温度変化に 対して磁界検出感度の不変なセンサが提供できることを 示している。

【0009】しかしながらこの高感度磁気インピーダン ス素子は直径30μ m程度のアモルファスワイヤからな るため微細加工には適しておらず、超小型の磁気検出素 子を提供することは困難であった。また、半田付けによ る電板形成が容易でなく特別の工夫をしていた。さらに パイアスコイル、および負帰還コイルはともに細い銅線 を巻き回しコイルを作製しなければならず小型化に限界 があり、また生産性にも問題があった。

【0010】一方、特開平8-75835号公報に記載 されているものでは磁性薄膜を用いた磁気インピーダン ス索子を提案し、案子の小型化をはかっているが、セン サ感度の直線性を改善するためのパイアス磁界印加方法・ としてハードマグネットを用いる方法と、単板の導体を 用いる方法を提案している。パイアスにハードマグネッ

変化のためパイアス磁界をコントロールすることは容易 ではない。また、単板の導体を用いてバイアスをかける 方法は構造的には単純であり、またパイアス磁界のコン トロールは電流量でコントロールできるが単板の導体で あるため実用上必要なバイアス磁界を得るためには非常 に大きな電流を流さなければならず、索子の発熱や断線 等の問題を持っている。また、負帰還の機能を加えるこ とについては考慮されていない。

【0011】日本応用破気学会誌vol. 21, 649 -652 (1997) によると、薄膜コイルを薄膜磁気 コアの周囲に巻き回してパイアスコイルを形成している が、この構造はパイアスコイル、および負帰還コイルを 同時に持つ構造とはなっていない。また、薄膜コイルに Auを用いていることによりコスト面で問題である。本 発明は上記事情を鑑みてなされたものであり、小型で低 コスト、かつ、検出磁界に対する出力の直線性、温度特 性および量産性に無れた高感度磁気センサを提供するこ とにある。

· [0012]

【課題を解決するための手段】上記の如き本発明の目的 を達成するために、本発明は、非磁性体からなる基板と 該基板上に形成された薄膜磁気コアと該薄膜磁気コアの 長手方向両端に設けられた第一の電極と第二の電極から なる磁気インピーダンスセンサにおいて、上記薄膜磁気 コアの周囲に絶縁体を媒介してバイアスコイルと負帰避 コイルを巻回した構造を有することを特徴とする磁気イ ンピーダンスセンサを提供する。また、上記パイアスコ イルと负帰還コイルは薄膜コイルから構成され、そして これらは一定間隔をもって交互に且つ同一方向に巻回さ れているが、これらの巻数を同一巻き数とすることもで、 きる。磁気インビーダンスセンサを形成する場合、薄膜 磁気コアの下面において該薄膜磁気コアから絶縁されて 平行に配置された複数の薄膜導体と前記薄膜磁気コアの 上面において該薄膜磁気コアから絶縁されて平行に配置 された複数の薄膜導体とを有し、薄膜磁気コアの上面と 下面の薄膜導体の先端部をそれぞれ電気的に接続して、 一定問隔をもって交互に且つ同一方向に卷回される上記 パイアスコイルと負帰還コイルを形成する。上記薄膜磁 気コアは、NiFe、CoFeNi、FeP 、FaNiP 、FeCoP 、FeNi CoP 、CoB、NiCoB 、FeNiCoB 、FeCoB 、CoFeのめっき 膜、あるいはCoZrNb、FeSiB 、CoSiB のアモルファスス パッタ膜、NiFeスパッタ膜により形成されている。

[0013]

【発明の実施の形態】以下、本発明による各実施例を図 面を参照して説明する。図1は、本発明に係る磁気イン ピーダンス(MI)秦子を用いた薄膜MIセンサの構造 を模式的に示した正面図、図2は図1のA-B線に沿っ て切断した断面図であり、図3は図1のC-D線に沿っ て切断した断面図である。 実際の障膜M I センサ全体は トを用いる方法は作製方法が難しく、また、磁石の経時 50 海腕セラミックス板、ガラス板のような板状体の上に形

(4)

特開平11-109006

7037079112

成されているが、図1ではこれを省略して示している。 図1、図2及び図3において、1は平箇形状が長方形の 薄板状に形成された薄膜磁気コアであるMIセンサ板で ある。このMIセンサ板としての薄膜磁気コアの形状 は、幅20μm、厚さ5μm、長さ500μmである。 該MIセンサ板1の周囲には、絶縁物層2、3を介し て、パイアスコイル4と負帰還コイル5が同一方向に且 つ交互に巻回されている。図には正確に示してはいない が、これらコイルの姿数は、それぞれ20ターンであ る。パイナスコイル4の両端には、パイナスコイル端子 6、7が接続され、負帰還コイル5の両端には、負帰還 コイル端子8、9が接続されている。MIセンサ板1の 両端には、MIセンサ端子10、11が接続されてい る。これら端子はAu金属薄膜から成り、先端の巾広部 は、外部配線用のパッドとなる。なお、12は、MIセ ンサ全体を覆う絶縁保護膜である。

【0014】次に図4を用いて本発明に係る薄膜MIセ ンサの作製プロセスについて詳細に説明する。なお、図 4は図2のA-B断面方向からみた状態で説明してい る。図4の(a)はパイアスコイル、および負帰還コイ ルを構成するコイル下層部であり、それぞれのコイル部 パターンの端部において図4の(e)に示すコイル上層 部パターンのコイル端部と接続され、図1に示す連続し たパイアスコイル4、および負帰還コイル5が構成され

【0015】図4の(a)に示すように、コイル下層部 は、AlaCa セラミックウェーハ、SIウェーハ、ガラスウ ェーハ等の表面平滑性を高めた非磁性基板20上に、5 Onm程度の厚さのCuスパッタ膜をめっき用のシード層 とするために形成し、そのシード層の上に所定のコイル 30 形状の反転パターンのフォトレジストパターンを形成 後、フォトレジストパターンの間にCuめっきを約3 u m の厚さだけ堪め込み、さらにフォトレジストパターンを 有機溶剤等により除去後、Cuスパッタ膜のシード層をエ ッチングにより除去することによりコイルパターン21 が形成される。一方、Cuスパッタ膜を約3μmの厚さだ け成膜し、その後、所定のコイル形状のフォトレジスト パターンを形成し、フォトレジストパターンをエッチン グ用マスクとして、イオンミリング等のエッチング手段 によりエッチングし、さらにフォトレジストパターンを 有機溶剤等により除去することにより下層コイル部を作 製することもできる。上記によるCuコイルの作製方法は 導体ワイヤを巻回してコイルを作製する方法や導体薄帯 を巻回してコイルを作製する方法に比べてコイル自体を 小型化でき、かつコイルを磁気コアに近づけることがで きるためコイル効率を高めることが可能となる。

【0016】図4の(b)に示すように、形成されたコ イル下層部の上に絶縁物層3を被着する。図4の(c) は絶録物層3の上に薄膜磁気コアが形成される。この薄

ZrNb、FeSiB 、CoSiB 等のアモルファススパッタ膜、Ni Feスパッタ膜などの軟破性膜が用いられる。ここでNIFe めっき膜を薄膜磁気コアとして用いたときの作成例を示 す。まず、50nm程度の厚さのNiFeスパッタ膜をめっ き用のシード層とするために形成する。そのシード層の 上に所定のコイル形状の反転パターンのフォトレジスト パターンを形成し、その後、フォトレジストパターンの 間にNifeめっきを約5μmの厚さだけ埋め込み、さらに フォトレジストパターンを有機溶剤等により除去後、Ni Feスパッタ膜のシード層をエッチングにより除去するこ とにより形成される。CoFeNiめっき膜を薄膜磁気コアと して用いたときも同様のプロセスで作成する。また、薄 膜磁気コアを作成した後、回転磁場中、および静止磁場 中で熱処理を行うと磁気特性の向上がはかれる。

【0017】次に、CoZrNb、FeSib 、CoFeB 等のアモル ファススパッタ膜、NiFeスパッタ膜等の秋磁性膜を薄膜 磁気コアとして用いる場合の作成プロセスを示す。たと えばCoZrNbスパッタ膜を約5μmの厚さだけ製膜し、そ の後、所定の磁気コア形状のフォトレジストパターンを 形成し、フォトレジストパターンをエッチング用マスク として用い、イオンミリング等のエッチング手段により エッチングし、さらにフォトレジストパターンを有機溶 剤等により除去することにより下層コイル部分を作製す ることもできる。一方、所定の薄膜磁気コアの反転形状 を薄い金属板に作製し、それをスパッタマスクとして用 いるメタルマスク法もあるが、この方法では微細の形状 の磁気コアが得られにくく、その寸法精度も悪く好まし くはない。

【0018】 関4の(d) に示すように、薄膜磁気コア の上層に、絶縁物層2を形成する。この絶縁物層2は、 次に形成されるコイル上層部分と薄膜磁気コアを電気的 に絶縁するための絶縁膜である。成形方法は図4の

(b) で示した絶縁物層3の場合と同様である。次に図 4の(e)に示すように、絶縁物層2の表面にパイアス コイル、および負帰還コイルを構成するコイル上層部を 形成する。図4の(a)の説明で示したように、それぞ れのコイル部の端部において図4の(B)に示すコイル 下層部のコイル端部と接続され、連続したバイアスコイ ル4、および負帰還コイル5が構成される。作製方法は 40 図4の(a)で示したコイル上層部の作成の場合と同様 である。

【0019】図4の(e)に示す工程が終了後、作製さ れた磁気センサ部を保護するための絶縁保護膜12と磁 気センサの駆動および検知するための周辺回路との電気 的接続を得るためのワイヤーボンド用のボンディングバ ッド(パイアスコイル端子1、MIセンサ端子10,1 1等)を設けて図2の状態にする。絶縁保護膜12は、 図4の(b)で示した絶縁物層3と同様にフォトレジス トを露光、現像の工程を行い所定の絶縁物層の形状に形 膜磁気コアは、NiFe、CoFeNi 等のめっき툟、あるいはCo 50 成後270 $oldsymbol{\circ}$ 、10時間の熱処理を行い硬化させたもの Iセンサが作成される。

(5)

特開平11-109006

を用いる。また、ポリイミドなどの樹脂を硬化させたものやSiOx等の無機原を所定の形状に形成したものを用いてもかまわない。ワイヤーポンド用のポンディングパッドは、Auめっき膜、あるいはAuスパッタ膜で作製される。その作製工程はCuコイルの場合とほぼ同様の工程で作製される。このように図4の(a)から順に図4の(e)、図2まで薄膜プロセスが積み上げられて薄膜M

【0020】磁気インピーダンス効果(MI効果)は高 透磁率磁性体に高周波電流を通電すると、その両端のイ ンピーダンスが通電方向に印加した外部磁場によって変 化する現象である。つまり、磁性体の内部インダクタン ス分Liと、表皮効果によって電流周波数 f とともに増加 する抵抗分Rwによるインピーダンス

Z=Rw $(\mu \theta)$ + j ω Li $(\mu \theta)$ · · · · · · (1) が、外部から磁界を印加することにより変化する磁性体の幅方向の透磁率 μ の関数として変化することによるものである。 薄膜の場合、表皮効果が顕著な高周波領域(膜厚 d>2 δ)における薄膜の抵抗Rwは直流抵抗をRd c とすると

Rw=Rdc (d $\angle 2 \delta$)

と表すことができる。一方、 d > 2 δ の場合、インダク タンスは、

 $L = Li (2 \delta/d)$

と表すことができる。ここで、 8 は表皮の染さを示し、 図 5 に示す値となる。従って、薄膜のインピーダンス Z は、

 $Z = Rdc (d / 2 \delta) + j\omega Li (2 \delta / d)$

となる。ここで、薄膜の厚さは、d = 2 a であり、また またH 幅W、長さ l とすると、薄膜のインピーダンス 2 の絶対 30 れる。 値は図 6 に示すものとなる。ここで、表皮の深さ δ は図 *

E=-Ms(H θ +Hk) COS[π /2-(θ 0 + Δ θ)]-Ms Hex COS(θ 0 + Δ θ)

20

(5) 式を用い、図9に示す (7) 式より A 8 を求め、

(4) 式に代入すると、図9に示す (6) 式となる。従ってHex <Hkでは磁界の増加とともにμθ寸なわち2が増加し、Hex =Hkで最大値をとった後、磁界の増加とともに減少することが示される。また、磁化ベクトルが奪 膜パターンの長さ方向に向いているときにはHex による 幅方向のμβはほとんど変化しないので制効果は非常に小さくなる。

【0023】次に、作成した薄膜制センサの特性について述べる。ここで薄膜磁気コアの寸法は幅20μm、厚さ5μm、長さ500μmであり、通電電流は10mMである。またパイアス用、負帰還用コイルは同一面上に交互に巻き回されており、その巻き数はそれぞれ20ターンである。パイアス用、負帰還用コイルを同一面上に交互に薄膜磁気コアに巻き回す構造により融気コアの各部位に均等にパイアス磁界、および負帰還磁界を加えることができ磁気センサとしての特性が安定する。図10は

*5の示すところであるので、薄膜のインピーダンス2の 絶対値は透磁率 μ 8 の関数となる。

【0021】 図7の (a) に示されるように薄膜のパターンの幅方向に一軸異方性が付与されているとき、磁化ベクトルは幅方向を向いて磁区構造は180° 磁壁を持つ構造となる。ところでこの薄膜の長さ方向に高周波電流を流した場合、幅方向の高周波磁界が生じるが、180° 磁壁の移動は渦電流制動により妨げられる。また、高周波磁界方向と磁化ベクトルの向きが同じ方向であるため回転磁化は起こりにくい。このため磁束の変化は少なく μ θ は小さい。

【0022】一方、薄膜パターンの長さ方向に外部磁界Hex を印可すると磁化ベクトルの向きが幅方向から傾くので、高周波電流により生じる磁界により磁化ベクトルの回転が起こり(回転磁化)磁束の変化が生じるのでμ θ が大きくなる。外部磁界Hex がパターンの異方性磁界Hkと同じになったとき μ θ は最大となり、このときインピーダンス 2 は最大となる。さらにHex が大きく(Hex >Hk)なると磁化ベクトルはHex に固定されるため磁化ベクトルの回転が抑制され、 μ θ は小さくなっていき、それにともない 2 も小さくなっていく。これらの現象を回転磁化モデルに基づき図 2 の(2 を用いて検証する。H2 のの場合の回転角 2 の 2 に示す式

 $\Delta M = Ms COS \theta \circ \Delta \theta \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot (4)$

またH θ による項を含めた全エネルギーは次式で表せられる。

. (5)

釋膜磁気コアをNiFeめっきで作成したときの薄膜磁気センサにセンサの長さ方向にOおよび300eの磁界 (Hex) を印加したときのセンサ両端電極区 (E=Z*I)の通電電流周波数特性である。Hex =0のときとHex = 300eのときのEの差 Δ E は通電電流の周波数 20MHz 付近で最大であった。図11は通電電流周波数を 20MH z (10mA) 一定としたときのインピーダンスの変化率の印加磁界 (Hex) 依存性を示したものである。印加磁界を大きくしていくとインピーダンスの変化率 Δ Z / Z は大きくなり、素子の異方向性磁界HKのところで Δ Z / Z は大きくなり、素子の異方向性磁界HKのところで Δ Z / Z は大きくなり、さらにHex > Hkでは Δ Z / Z は小さくなっていく。これらの結果は前述の理論式で示した特性となった。また、単位印加磁界あたりのインピーダンスの変化量(磁界感度)はHex = 200e前後で最大となり1、5%/0eの磁界感度を示した。

位に均等にバイアス磁界、および負帰避磁界を加えるこ 【0024】磁気センサとして用いるときは最大感度の とができ磁気センサとしての特性が安定する。図10は 50 ところに動作点を持ってくることによりセンサ感度を向 (6)

特関平11-109006

10

9

上することができる。図12はパイアスコイルに電流を流すことにより薄膜磁性体に200eのパイアス磁界を加え動作点を変えたときのインピーダンスの変化率 Δ2/ 乙の印加磁界 (Hex) 依存性を示したものである。この図からわかるように200eのパイアス磁界を薄膜コイルを用いて磁気コアに印可することにより磁界00eのところに磁界感度が最大になるようなWife性が得られた。

【0025】図13はコイル起磁力(電流と巻き数の積)とバイアス磁界の関係を示したものである。薄膜コイルをパイアスコイルとして用いた場合、28 (Oe/AT) のグラフの傾斜であり、比較として検討した30μ 四径のアモルファスワイヤに銅線を巻き回したパイアスコイルを作製した場合には2 (Oe/AT) であった。薄膜コイルはNiFe薄膜コアに近接し、かつ頽密にコイルを形成できることにより銅線を巻き回したパイアスコイルに比べて電流を磁束に変換するコイル効率は10倍以上高いものであった。

【0026】一方、パイアスコイルを用いて印加磁界0に最大感度を持ってくるように動作点を移動した場合、図12に示すように破界に対するインピーダンスの変化 20(出力の変化)の直線性はあまり良くないものとなっている。この直線性を改善する方法として出力信号をフィードバックし負帰還コイルを用いて磁界に対する出力の非直線性を補正するだけの磁界を薄膜磁気コアに負帰還磁界として加えることにより出力信号を補正し直線性を得る方法がとられている。図14にリニア磁界間センサの電子回路のプロック図を示す。この回路により動作点を最大感度の点に移動し、出力信号をフィードバックし、薄膜コアに負帰還磁界を加え感度特性の直線性を高めている。

【0027】図15は図14の回路を用いてパイアスコ イル磁界200g、負帰環率50%の負帰還をかけたとき の印加磁界に対する出力電圧の関係を示したものであ る。ここで通電電流の周波数は20㎞2であり出力の増 幅度は500倍である。図に示すように±30eの測定磁 界内で優れた直線性を示し、かつ、10⁻⁵0eの磁界分解 能を示した。これらの結果はリニア磁界センサとして良 好な特性である。また、比較としたアモルファスワイヤ に銅線を巻き回した負帰還コイルを用いた索子の場合で は、図と同等の直線を得るためには約300%の負帰還 をかけなければならなかった。アモルファスワイヤに銅 線を巻き回した負帰還コイルに対して、薄膜コイルは約 1/6の負帰還率で同等の直線性を得られたのはバイア スコイルのところで述べたように薄膜コイルのコイル効 率が高いことによるものである。上記は測定の一例であ り、その他のMIセンサの駆動方法として低消費重力廠 動が可能なC-MOSICを用いてのパルス励磁型MI 効果を用いることも可能である。さらに、バイアス破界 の印加方法もパルス励磁と連動したパルスを印加するこ とが可能であり、これにより必要なパイアス磁界を得る

ことができる。

【0028】以上、本発明を上述の実施の形態により説明したが、本発明の趣旨の範囲内で種々の変形が可能である。例えば、バイアスコイル4と負帰還コイル5とを同巻数とせず、図18に示すように、負帰還コイル5を、バイアスコイル4を跨ぐ連結級5'で一部短絡接続し、バイアスコイル4と負帰還コイル5との巻数を変えても良い。もちろん、バイアスコイル4の一部を連結線で接続して、バイアスコイルと負帰還コイルとの巻数を変えるようにしても良い。そして、これらの変形や応用を本発明の範囲から排除するものではない。

[0029]

【発明の効果】薄膜磁気コアの周囲に絶縁体を介してバイアス用、および負帰還用薄膜コイルを形成した薄膜MIセンサ構造により、磁気センサの小型化・高信頼化・量産化が可能となり、かつ、上配のような構造に作製された薄膜コイルはコイル効率がよいため、少ない電流で必要なパイアス磁界が得られ、また、少ない負帰還量で必要なパイアス磁界が得られ、また、少ない負帰還量で必要なパイアス磁界が得られ、また、少ない負帰還量で必要ないから高感度で感度の直線性が良く、温度特性の優れた薄膜リニア磁界センサを提供できる。また、バイアス用薄膜コイル、および負帰還用薄膜コイルを交互に巻き回すことにより薄膜の磁気コアの各部位に均等にパイアス磁界、および負帰還磁界を加えることができ磁気センサとしての特性が安定する。

【図面の簡単な説明】

【図1】図1は、本発明に係る磁気インピーダンス (MI) 素子を用いた薄膜MIセンサの構造を模式的に示した正面図である。

30 【図2】図2は、図1のA-B線に沿って切断した断面図である。

【図3】図3は、図1のC-D線に沿って切断した断面 図である。

【図4】図4は、本発明に係る磁気インピーダンスセンサの製造工程を示す断面図である。

【図5】図5は、8の値を示す方程式図である。

【図6】図6は、インピーダンスの絶対値を示す方程式図である。

【図7】図7は、薄膜MIセンサの磁気コア部の磁区構造モデル図である。

【図8】図8は、EOの値を示す方程式である。

【図9】図9は、AMO の値を示す方程式図である。

【図10】図10は、出力の通**館**電流周波数依存性を示す特性図である。

【図11】図11は、インピーダンス変化率の磁界依存性を示す特性図である。

【図12】図12は、200mのパイアス磁界を印加した ときのインピーダンス変化率の磁界依存性を示す特性図 である。

50 【図13】図13は、パイアス磁界強度のパイアスコイ

(7)

特朗平11-109006

11

ル起磁力依存性を示す特性図である。

【図14】図14は、本発明に係る磁気インピーダンス センサを用いた回路ブロック図である。

【図15】図15は、本発明に係る磁気インピーダンス センサのリニアセンシング特性を示す特性図である。・

【図16】図16は、磁気インピーダンスセンサを用い た回路ブロック図である。

【図17】図17は、アモルファスワイヤのMI効果を 示す特性図である。

【図18】 図18は、別の実施の形態を示す正面図であ る。

【図1】

【符号の説明】

1·····MIセンサ板

2・・・・・ 絶縁物層 3・・・・ 絶縁物層

・・・・・パイアスコイル

5・・・・・負帰還コイル

6・・・・パイアスコイル端子

12

7・・・・・パイアスコイル端子

8・・・・負帰避コイル端子

9・・・・・負帰還コイル端子

10・・・・M I センサ端子

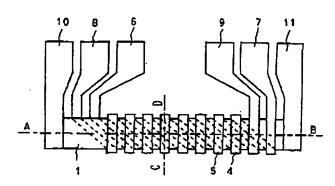
1 I・・・・・M I センサ端子

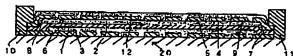
12・・・・ 絶縁保護 膵

20・・・・・非磁性素板

21・・・・・コイルパターン

【図2】





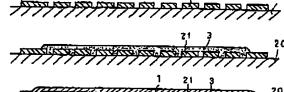
[図5]

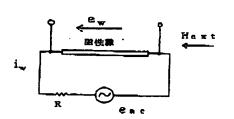
[図3]

[图4]









[図16]





[図6]

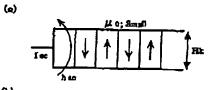
[图8]

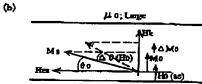
$$|Z| = \frac{1 p}{\sqrt{2 W \delta}} \sqrt{\frac{\cosh(2 \pi / \delta) + \cos(2 \pi / \delta)}{\cosh(2 \pi / \delta) + \cos(2 \pi / \delta)}}$$

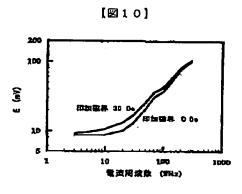
(8)

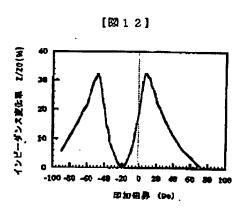
特開平11-109006

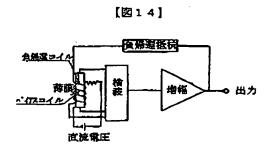
[図7]









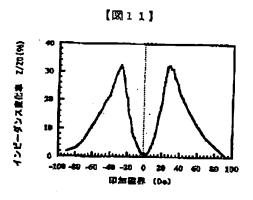


[図9]

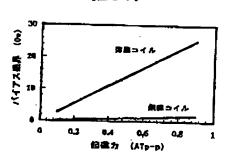
$$\Delta M_0 = \frac{M_R (I \sigma x)}{2 H k} \cdot \frac{(H k + H_0) \sqrt{(2 I k H e x)^2 - 1} - H e x}{(H k + H_0) \sqrt{(2 M k H e x)^2 - 1} + H e x}$$

$$\cdot \cdot \cdot (8)$$

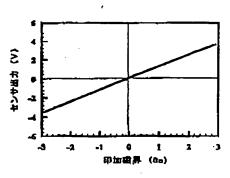






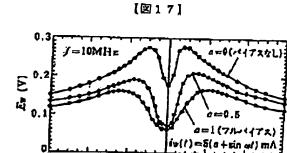


【図15】

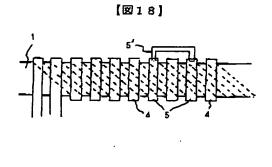


(9)

特開平11-109006



Hist(Oc)



フロントページの続き

(72) 発明者 湯口 昭代 静岡県磐田郡浅羽町浅名1743ー1 ミネベ ア株式会社開発技術センター内

(72)発明者 毛利 佳年雄 愛知県名古屋市天白区天白町大字島田黒石 3911の3